

飞虎平台

3D视觉智能抓取应用平台

-  集成相机、算法、机械臂，一体控制
-  图形拖拽、免编程、易使用，快速部署
-  自然学习、无需训练，无所不抓
-  物体精准定位，多类型抓取点选择
-  应用案例一键导入，快速使用



飞虎平台

3D视觉智能抓取应用平台



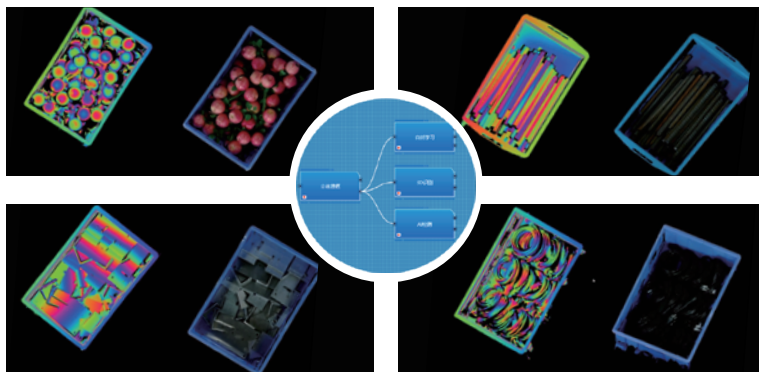
3D视觉智能抓取应用平台通过高模块化的系统集成，以3D立体视觉技术为核心，对图像感知、图像认知、立体建模、定位引导、姿态检测、手眼标定、接口对接、信号触发等功能及算法模块进行可视化的封装及展示，用户根据自身需求，从平台软件中自带的算法库调取所需要的功能模块，再通过操作伟景相机自主完成工作任务。

产品特点

● 精准3D扫描，速度快，即扫即出

精准的三维扫描是智能抓取的视觉基础。飞虎平台通过“立体建模”模块完成对物体的三维扫描，在获取三维数据后，通过后续模块完成对图像的处理。

- 速度快，即扫即出
- 精度高，亚毫米级
- 多输出，并行处理



● 图形拖拽、免编程、易使用，快速部署

图形化拖拽界面无需编程基础，用户只需简单操作，即可快速部署抓取任务。

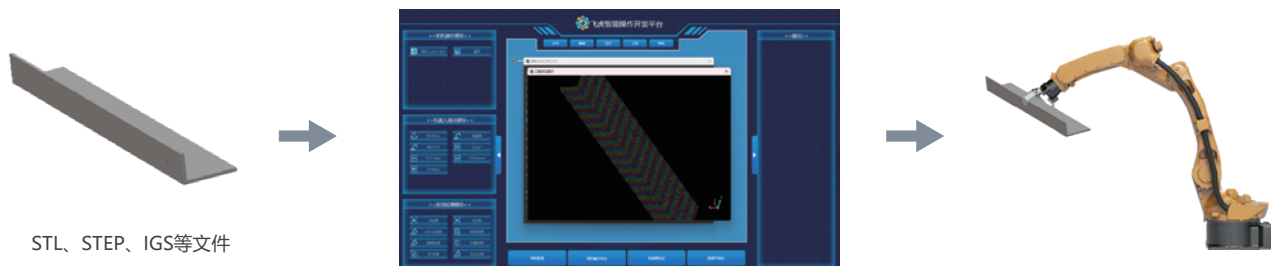
- 拖拽模块构建工作流程
- 即时可用的开发流程
- 五分钟内完成快速搭建
- 远程升级，开发即可得



● 支持模板导入，快速识别目标物体

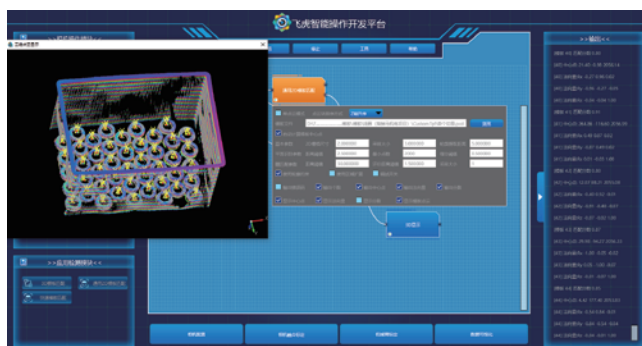
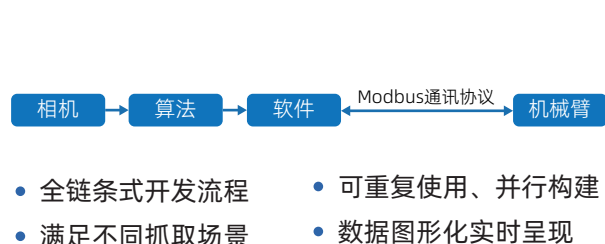
支持物体模型导入，按需生成抓取模板，可以更快识别物体，并按要求给出抓取点信息。

- 无需建模
- 快速获取物体重要特征数据
- 识别速度更快



● 集成相机、算法、机械臂，一体控制

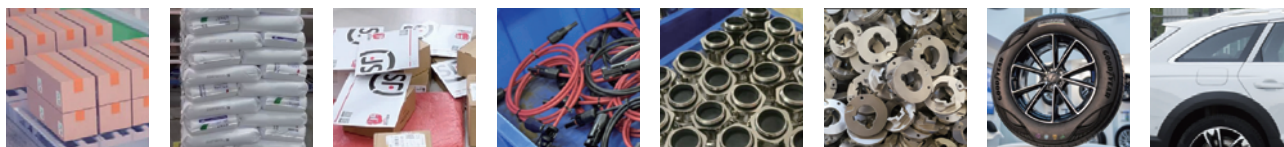
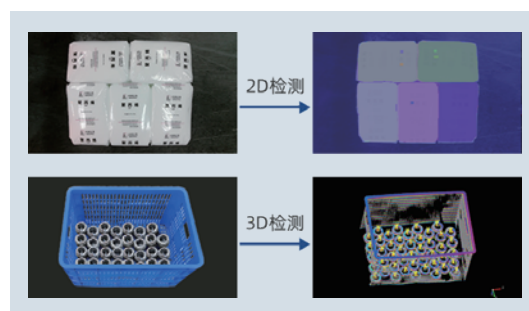
一个平台同时集成相机、软件与机械臂控制，简化了操作和维护流程，降低开发和运营成本。



● 自然学习，无需训练，无所不抓

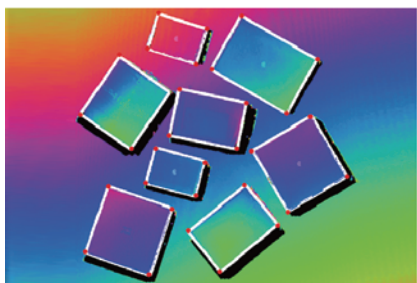
无论是规则物体、柔性材料，还是复杂形状，飞虎平台都能灵活地调整抓取策略，实现精准高效的抓取任务。

- 支持检测各类物品
- 多维参数灵活设置
- 终端智能完成快速识别
- 多行业多形态实现全覆盖



● 物体精准定位，多类型抓取点选择

根据物体不同形态，准确给出物体的抓取点位姿。支持多个抓取点，选择其中最优抓取点。



物体角点定位



物体中心点定位



圆形边缘及圆心坐标定位

● 应用案例一键导入，快速使用

同类流程快速搭建，大大简化应用流程创建过程，提高工作效率，快速响应业务需求。

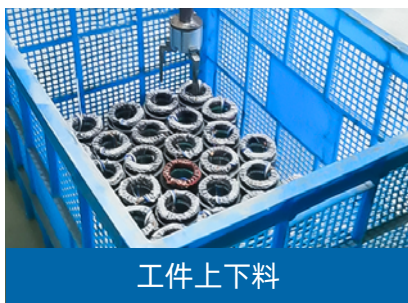
- 抓取类案例
- 测量/检测类案例
- 自开发类案例
- 案例类型支持云同步



应用案例



物流拆码垛



工件上下料



线圈线缆抓取



包裹编织袋抓取



轮毂定位和抓取



油箱盖识别和定位



专业级立体视觉解决方案，驱动工业与人形机器人感知进化



伟景智能公众号



伟景智能视频号

扫码关注最新资讯、更多产品

北京伟景智能科技有限公司
Beijing Vizum Technology Co., Ltd.

北京市海淀区北清路81号中关村壹号A2座703
010-82098660

陕西伟景机器人科技有限公司
Shaanxi ViHero Technology Co., Ltd.

陕西省咸阳市高新区启点科技产业园-E6 B座
029-33629732

东莞伟景智能科技有限公司
Dongguan Vizum Technology Co., Ltd.

广东省东莞市松山湖科技三路19号汉企联大厦1栋2206-1室
0769-22893760